

Corso di “Fondamenti di Automatica”  
A.A. 2008/09

# Trasformata di Laplace

***Prof. Carlo Cosentino***

Dipartimento di Medicina Sperimentale e Clinica  
Università degli Studi Magna Graecia di Catanzaro  
tel: 0961-3694051

[carlo.cosentino@unicz.it](mailto:carlo.cosentino@unicz.it)  
<http://bioingegneria.unicz.it/~cosentino>



- ✧ Definizione
- ✧ Trasformate fondamentali
- ✧ Principali proprietà



- La trasformata di Laplace di una funzione  $f(t)$  si definisce come

$$f(t) \rightarrow F(s) = L(f(t)) = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-st} dt$$

- Si noti che  $t$  è una variabile reale, mentre  $s$  è una variabile complessa.

- ⤴ Viceversa, data la  $F(s)$ , è possibile ottenere la funzione originaria  $f(t)$  mediante anti-trasformazione

$$F(s) \rightarrow f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} ds$$



- ✧ Le funzioni di interesse per le applicazioni nel settore dell'automatica (di cui ci interessa calcolare la trasformata di Laplace) sono
  - ✧ Il gradino  $I(t)$
  - ✧ La rampa  $t \cdot I(t)$
  - ✧ L'impulso  $\delta(t)$
  - ✧ Le funzioni polinomiali in generale
  - ✧ Le funzioni esponenziali
  - ✧ Le funzioni sinusoidali

- ✦ Queste trasformate rivestono una particolare importanza perché sono quelle legate ai tipici segnali di ingresso di un sistema di controllo

$$L(\delta(t)) = 1$$

$$L(1(t)) = \frac{1}{s}$$

$$L(t \cdot 1(t)) = \frac{1}{s^2}$$

$$L(t^n \cdot 1(t)) = \frac{n!}{s^{n+1}}$$

- ✦ Queste trasformate rivestono una particolare importanza perché sono quelle legate all'andamento temporale della risposta dei sistemi lineari (modi di evoluzione)

$$L(e^{\alpha t} \cdot 1(t)) = \frac{1}{s - \alpha}$$

$$L(\cos(\omega t) \cdot 1(t)) = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$L(\sin(\omega t) \cdot 1(t)) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

⤴ Linearità

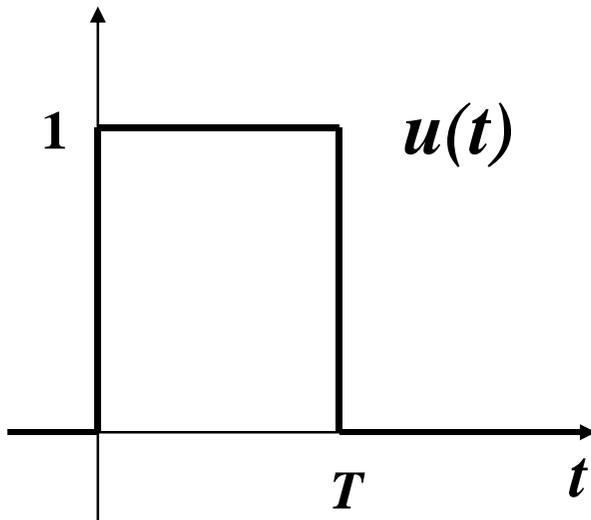
$$L(af(t) + bg(t)) = aF(s) + bG(s)$$

⤴ Traslazione del dominio della  $s$

$$L(e^{\alpha t} f(t)) = F(s - \alpha)$$

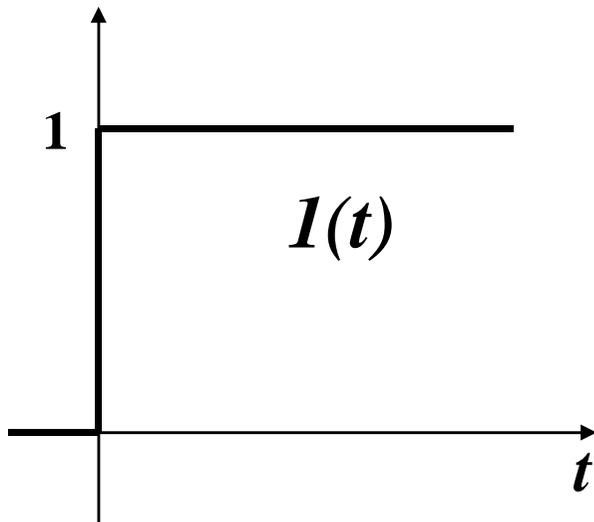
⤴ Traslazione nel dominio della  $t$

$$L(f(t - T)) = F(s)e^{-sT}$$

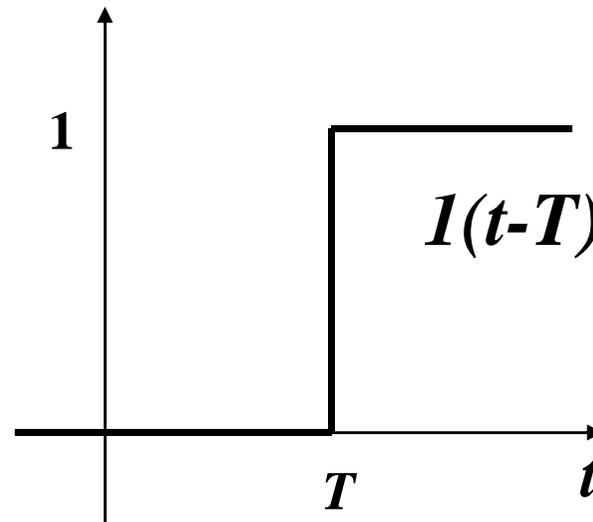


=

$$u(t) = 1(t) - 1(t-T)$$



-



- ✦ La trasformata della finestra si può quindi calcolare a partire dalle trasformate dei due gradini

$$\begin{aligned}L(u(t)) &= L(1(t) - 1(t - T)) \\ &= L(1(t)) - L(1(t - T)) \\ &= \frac{1}{s} - \frac{e^{-sT}}{s} = \frac{1 - e^{-sT}}{s}\end{aligned}$$

$$L\left(te^{\alpha t} \cdot 1(t)\right) = \frac{1}{(s - \alpha)^2}$$

$$L\left(e^{\alpha t} \operatorname{sen}(\omega t) \cdot 1(t)\right) = \frac{\omega}{(s - \alpha)^2 + \omega^2}$$

$$L\left(e^{\alpha t} \cos(\omega t) \cdot 1(t)\right) = \frac{s - \alpha}{(s - \alpha)^2 + \omega^2}$$



✧ Derivazione nel dominio del tempo

$$L\left(\frac{df(t)}{dt}\right) = sF(s) - f(0)$$

✧ Integrazione nel dominio del tempo

$$L\left(\int_0^t f(\tau) d\tau\right) = \frac{1}{s} F(s)$$



✧ Teorema del valore iniziale

$$f(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s)$$

✧ Teorema del valore finale

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$